

固体一流体連成解析システムに よる生体力学シミュレーション

野田茂穂、姫野龍太郎 (理化学研究所 情報基盤センター)

岡澤重信 (広島大学)

岡田裕 (鹿児島大学)

玉木剛、川島康弘 (富士通長野システムエンジニアリング)



生体力学シミュレーション研究

@ RIKEN

- 1999-2004年、第一期生体力学シミュレー ション研究を実施
 - 軟組織/硬組織シミュレーション
 - 循環器系シミュレーション
 - 運動シミュレーション
- 2004年より第二期(5年)の研究をスタート http://www.riken.jp/engn/r-world/research/lab/spunit/comp/index.html



循環器系シミュレーション

@ RIKEN 生体力学シミュレーション

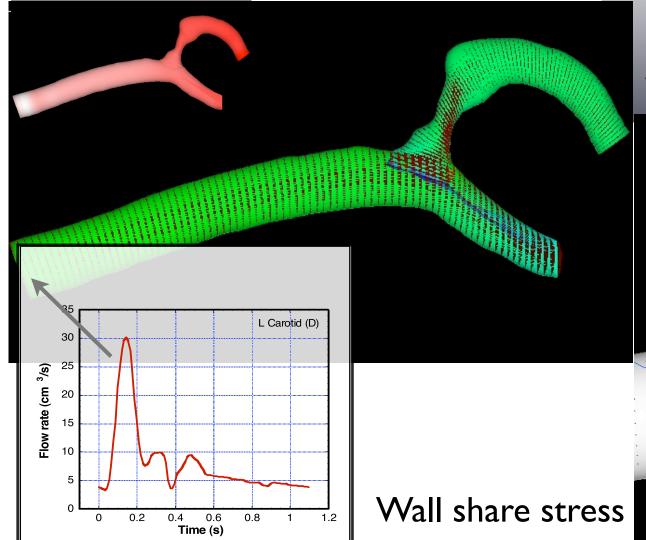
Qpeak = 80 cm3/s

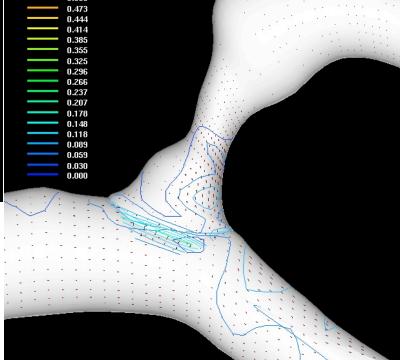
D = 0.8 cm

Remax= 1000

St = 0.012

Womersley number=8.1



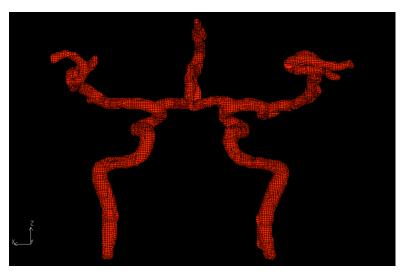




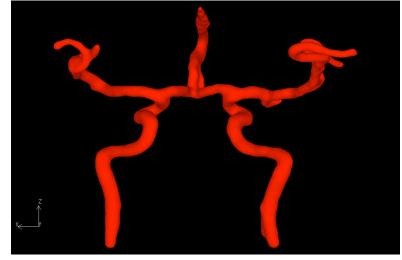
血流解析でのモデル作成



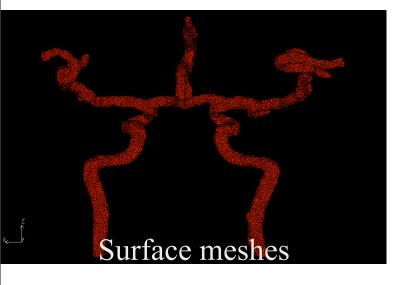
MRI Image

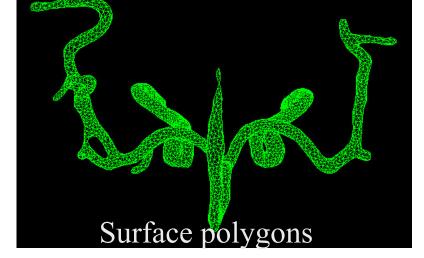


Extracted Arteries



smoothing surface





All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007



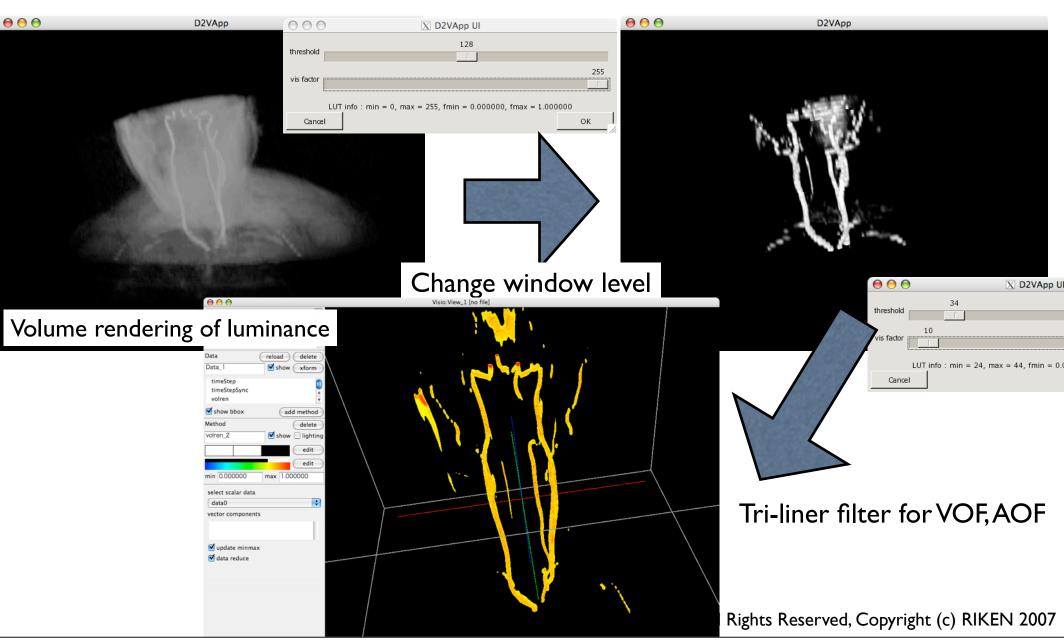
医療現場への適用

- 簡便で素早く利用出来る事
- 特別な知識を必要としない事 (e.g. Mesh, CFD, CAD...)
- 同じ医療データから誰でも同じ答えが得られる事

ボクセルモデルに基づく医療画像からの直接シミュレーション



Extract blood vessel





Blood Flow Solver

- 非定常非圧縮NS方程式
- 時間項:Adams-Bashforth法
- 移流項:QUICK法
- 圧力項/拡散項:中心差分法
- システム全体:HSMAC法
- VOXEL modeling (without mesh generation)



VOF modeling

● 形状表現として二つのパラメータを使用

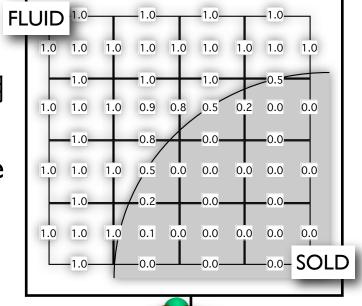
VOF : Ratio of fluid at the VOXEL volume
 VOF = Fluid Volume / VOXEL Volume

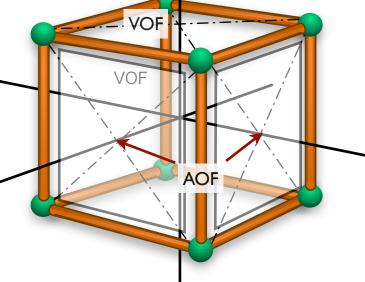
VOF=I.0: Fluid VOXEL

VOF=0.0: Solid VOXEL

0.0 < VOF < 1.0 : Boundary VOXEL

 AOF: Ratio of fluid at the VOXEL boundary surface area
 AOF = Fluid-face Area / Cell-face Area







頸動脈狭窄症

- 内頸動脈起始部は狭窄症の 好発生部位
- 血管内膜と中膜の間に粥腫 が蓄積
- 発生すると。。。脳血流の低下デブリが脳血管を詰まらせる
- 予防処置を行い発症頻度を 下げる。





頸動脈狭窄症

内頸動脈(ICA:Internal Carotid Artery)

- 内頸動脈起始部は狭窄症の 好発生部位
- 血管内膜と中膜の間に粥腫 が蓄積
- 発生すると。。。 脳血流の低下 デブリが脳血管を詰まらせ る
- 予防処置を行い発症頻度を 下げる。

外頸動脈 総頸動脈(CCA:Common Carotid Artery) (ECA:External Carotid Artery)

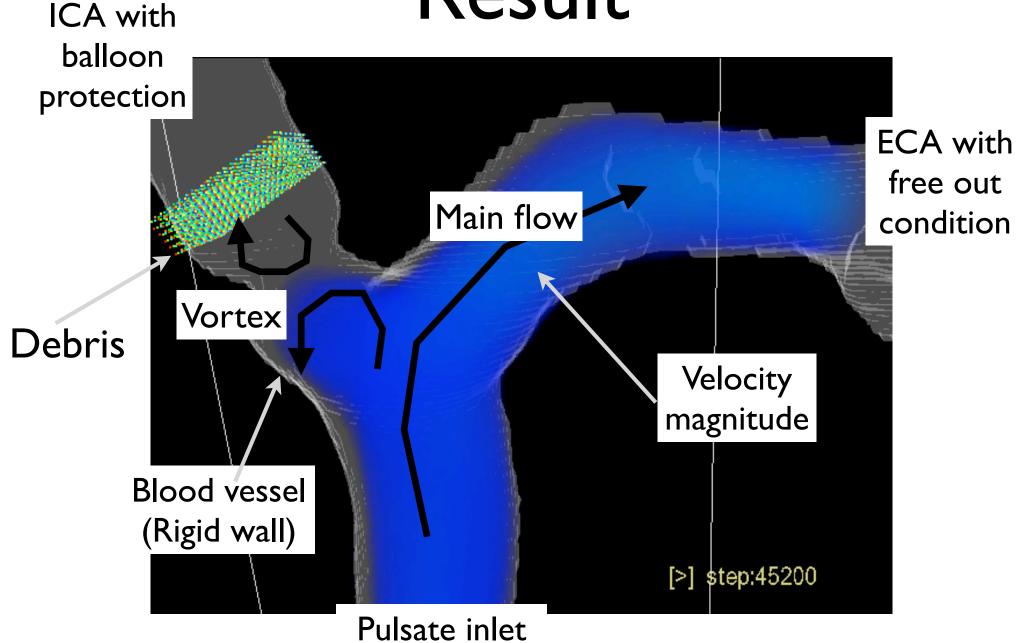
All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007

内頸動脈起始部

Outflow



Result





血管は固い?

- 血圧変化
 I60mmHg-I06mmHg=734kg/m²=0.7kg/cm²
- 外圧による変化
- 大きく変形する
 - →非線形固体解析との連成

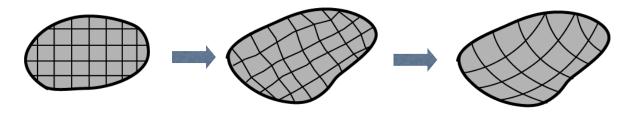


Lagrangian解法の欠点

極端な大変形を扱うことができない

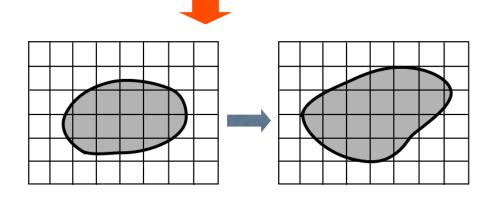


ALE解法



自由境界面の生成が困難 (破断, 亀裂進展など)

Eulerian解法

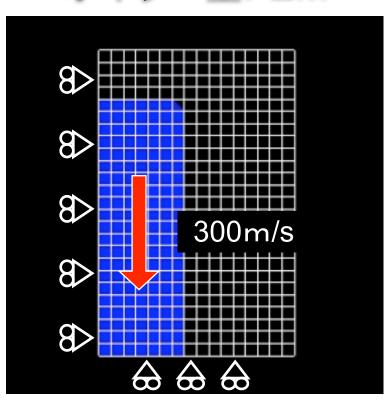




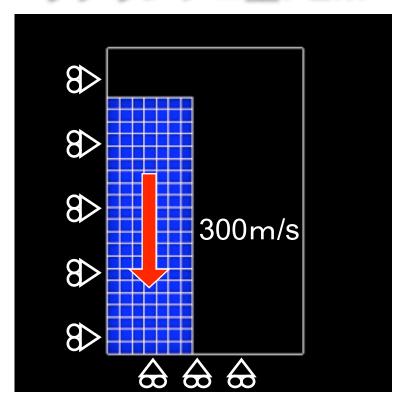
オイラー型有限要素法

- ・メッシュは空間に固定され、歪むことがない
- 物体はメッシュを越えて移動

オイラー型FEM



ラグランジェ型FEM





Split 法

Eulerian 方程式

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} + \boldsymbol{v} \cdot (\nabla \phi) = f$$
 split

$$\begin{cases} \frac{\partial \phi}{\partial t} = f & \text{非移流 ステップ} \\ \frac{\partial \phi}{\partial t} + v \cdot (\nabla \phi) = 0 & \text{移流ステップ} \end{cases}$$

φ:質量、速度、応力、ひずみ

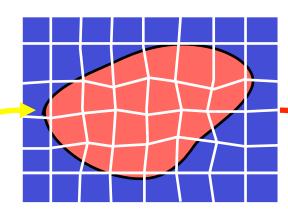


Operator Split 法

非移流ラグランジェ ステップ (一般的な固体解析)

動的陽解法

時間を進める 物体は変形 メッシュは動く

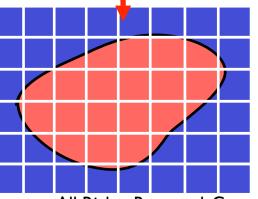


移流オイラーステップ

時間を止める メッシュを引き戻す

移流方程式を解き、戻した メッシュへ諸量を投影

材料含有率 節点速度 応力 相当塑性ひずみ



All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007

16



Advective Scheme for Solid

- ◆ 解が振動するような移流スキームを用いることはできない。
- ◆ TVD条件を満たさなければならない.

TVD (Total Variation Diminishing) 条件

移流スキームの単調性を維持し、なおかつ安定的に解を得るための条件

$$TV(\phi^n) = \sum_j |(\phi_{j+1}^n - \phi_j^n)|$$
$$TV(\phi^{n+1}) < TV(\phi^n)$$

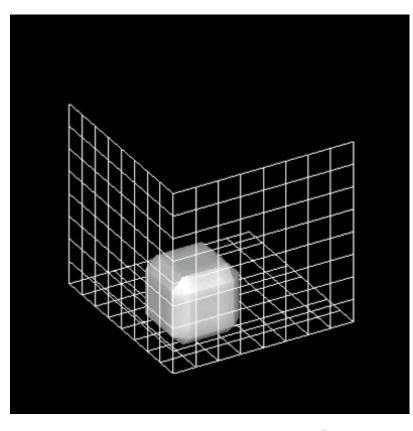
変数の全変動(Total Variation)が増加しないという条件

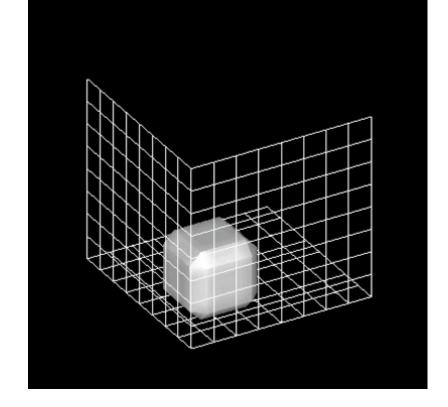


一次の風上差分法とMUSCL法

一次の風上差分法

MUSCL法





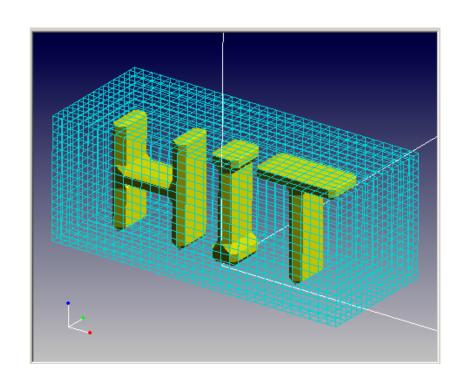
8×8×8 cm³

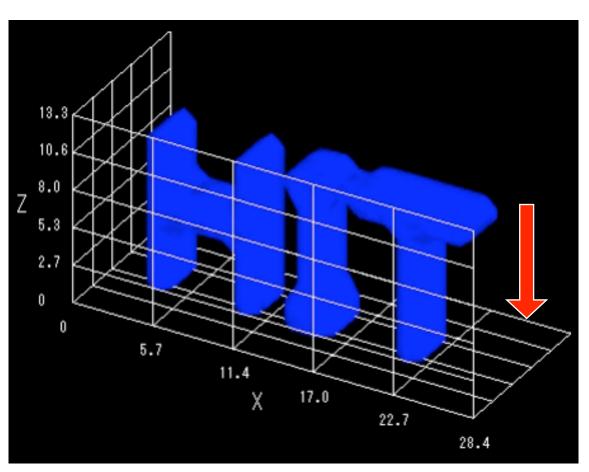
8×8×8 =512要素

速度 Vx=2.5 m/s Vy=2.5 m/s Vz=2.5 m/s
All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007



解析条件 • 衝突解析





0~150µs

All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007



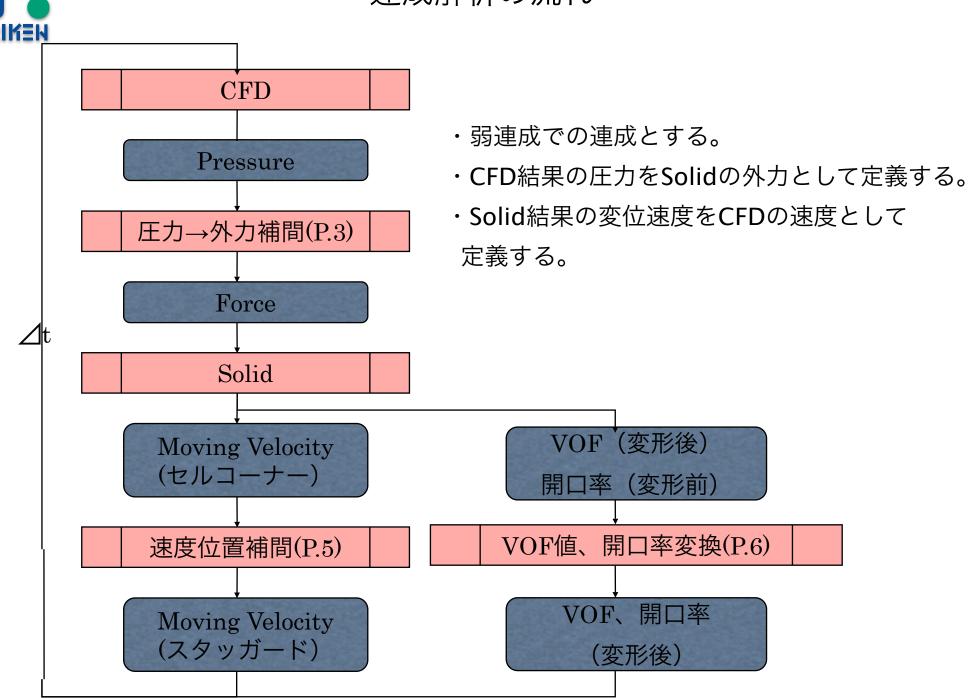
固体流体連成

- 固体ソルバー ボクセルを用いた非線形大変形構造解析プログラム
 - ボクセル格子内での固体が占める割合を使用
- 流体ソルバー ボクセルを用いた非定常非圧縮流体解析プログラム
 - ボクセル格子内での流体が占める割合を使用
- 連成手法
 - 流体ソルバーから力を構造ソルバーへ
 - 構造ソルバーから変位後の形状と変位速度を流体ソルバーへ
 - 弱連成を使用
- プログラム構成
 - 領域分割型並列化
 - 異機種(スカラー/ベクトル)での連成実施例:構造ソルバをスカラ計算機で、流体ソルバをベクトル計算機で実行し連成を行う



SIK≣N C

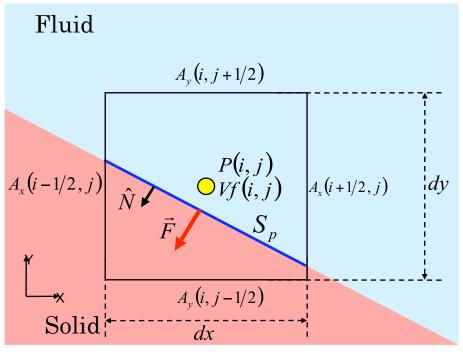
連成解析の流れ





流体圧力→固体外力の補間(その1)

流体圧力を補間し固体外力を得る



P:圧力(有次元)

Vf:流体のVOF値(流体=1)

 A_x,A_v : セル面の開口率(流体=1)

dx,dy:セル長さ

S_p: 圧力を受ける固体面の面積

N:圧力を受ける固体面の法線方向

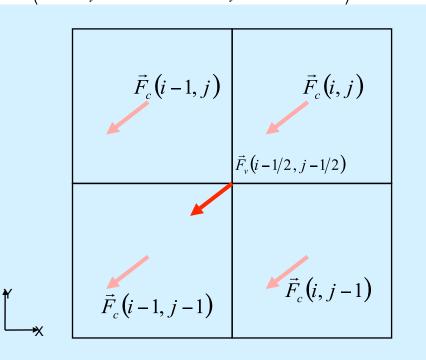
F: セルにかかる外力(=Sp·P)

if threshold < Vf(i, j) < 1.0

$$\vec{F}(i,j) = \begin{pmatrix} F_x \\ F_y \dot{j} \end{pmatrix} = \hat{N} \times P \times S_p$$

$$\vec{N} = \begin{pmatrix} dy((1 - A_x(i+1/2,j)) - (1 - A_x(i-1/2,j))) \\ dx((1 - A_y(i,j+1/2)) - (1 - A_y(i,j-1/2))) \dot{j} \end{pmatrix}$$

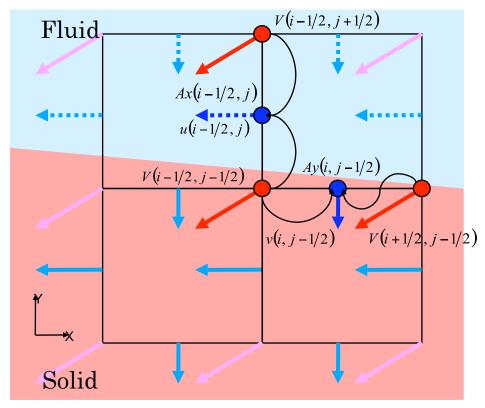
$$= \begin{pmatrix} dy(A_x(i-1/2,j) - A_x(i+1/2,j)) \\ dx(A_y(i,j-1/2) - A_y(i,j+1/2)) \dot{j} \end{pmatrix}$$



EN 2007

固体変位速度→流体速度の補間

・開口率でマスクを作成し、Ax(Ay)=0(完全に固体面)のセル面に対してのみ速度を定義する



V:固体変位速度、u,v:流体速度

Ax,Ay: 開口率 (流体=1)

 m_u, m_v : 開口率マスク(開口率と同じ位置)

*破線部分は速度を発生させない(流体計算で求める)

$$m_{u}(i-1/2, j) = \begin{cases} Ax(i-1/2, j) = 0 & :1 \\ not & :0 \end{cases}$$

$$m_{v}(i, j-1/2) = \begin{cases} Ay(i, j-1/2) = 0 & :1 \\ not & :0 \end{cases}$$

$$V(i, j) = \begin{pmatrix} V_{x}(i, j) \\ V_{y}(i, j) \dot{j} \dot{j} \end{pmatrix}$$

$$u(i-1/2, j) = m_{u}(i, j-1/2)$$

$$\times \frac{V_{x}(i-1/2, j-1/2) + V_{x}(i-1/2, j+1/2)}{2}$$

$$v(i, j-1/2) = m_{v}(i, j-1/2)$$

$$\times \frac{V_{y}(i-1/2, j-1/2) + V_{y}(i+1/2, j-1/2)}{2}$$

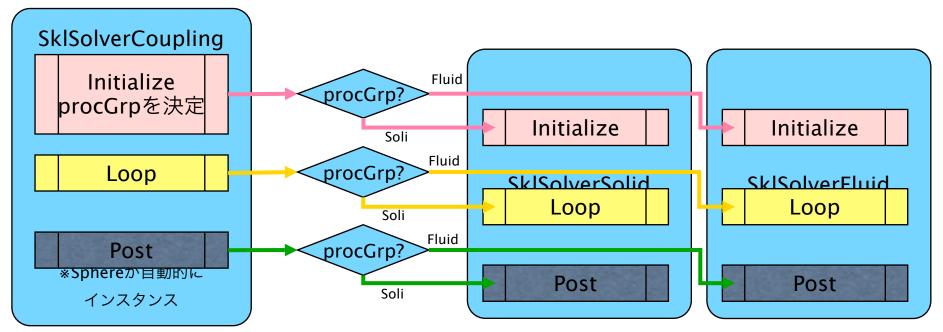


システム構成

・固体、流体ソルバークラスとは別に連成管理用のソルバークラスを作成



- ・Sphereが自動的にインスタンスするソルバークラスは連成管理用ソルバークラス
- ・管理用ソルバークラスのInitialize処理で、固体、流体用のプロセスグループを作成
- ・自身が属するプロセスグループによって、インスタンスするソルバークラスを決定
- ・Initialize、Loop、Postはインスタンスされているソルバークラスの処理を呼び出す

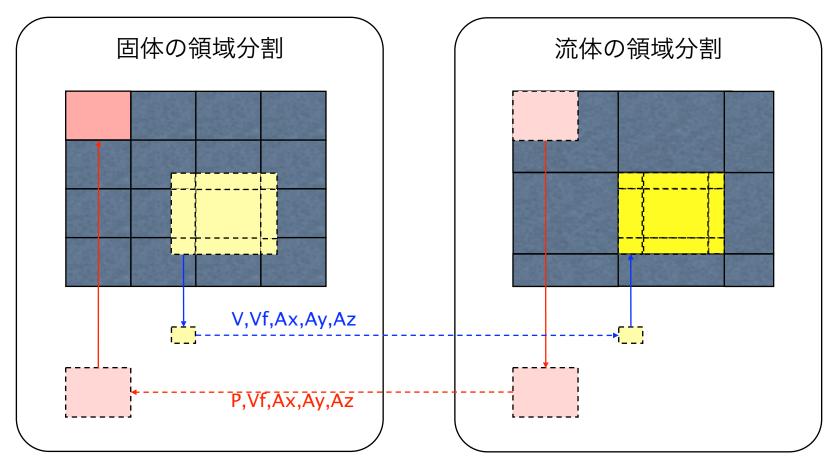


All Rights Reserved, Copyright (c) RIKEN 2007



ソルバークラス間の通信について

- ・固体、流体解析用のソルバークラス間でデータの受け渡しは通信で行う
- ・Initialize処理で、自身の分割領域範囲と相手の分割領域範囲の対応を取得し、 通信用パック領域を確保
- ・連成のタイミングで対応するノード間で通信
- ・通信した領域範囲内で、自身に対応するボクセル範囲を実領域にコピーする





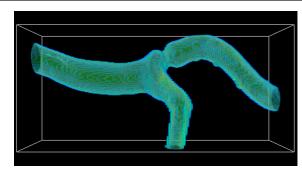
計測結果(単体)

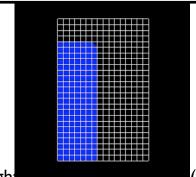
単体	Fluid(146*91*158)	Solid (146*91*158)	Sold2 (30*30*50)
	(Solv/Comm)	(Solv/Comm)	(Solv/Comm)
SX-6i	27.6255	-	36.774
P4 2.2GHz	134.1025	-	15.725
P4 2.2GHz*2	88.7295	-	8.036
+GbE	(67.8845/11.845)		(7.99/0.043)
P4 2.2GHz*4	88.6275	186.074	4.174
+GbE	(42.872/45.7555)	(184.276/1.7985)	(4.12/0.056)
P4 2.2GHz*8	53.844	96.1625	2.260
+GbE	(22.589/31.255)	(93.6255/2.537)	(2.16/0.097)

himenoBMT[s] SX-6i : P4 = 4.83 : I

Fluid

SX-6i:P4 = 4.85:I





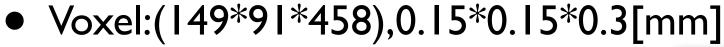
All Rights reserved, copyright (c) RIKEN 2007



Test Case

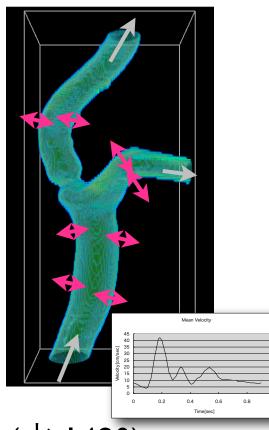
- 頸動脈狭窄症血管:直径6[mm]
- 血流:0.5[m/s]
- 音速[m/s]

骨:4080、血液:1570、軟部組織平均:1540 (水:1480)



- CFL : Fluid = $3*10^{-4}$, Solid = $1*10^{-7}$ $\Delta_{t} = \Delta L/U$
- gridmpi -np 9 -machinefile mfile solver

-np 8 -c mpi/mpiconf.cluster -rsh rsh -rh pcnode-np I -c mpi/mpiconf.sx -rsh rsh -rh vecnode





計測結果 (連成)

	Total[s]	Fluid[s]	Solid[s]
Case I	470.044	181.481	424.477
F:PCC*4, S:PCC*4	1.712	89.41	6.867
Case 2	273.8	49.898	203.324
F:SX,S:PCC*8	36.361	-	5.146
Case 3	452.789	50.448	386.486
F : SX, S:PCC*4	31.487	-	5.68

NIC:GbE



Fluid Idt = 25sec

単体	Solid (146*91*158) (Solv/Comm)	Cells	Sold2 (30*30*50) (Solv/Comm)	Cells
P4 2.2GHz	-	2,099,188	15.725	45,000
P4 2.2GHz*2 +GbE	-		8.036 (7.99/0.043)	22,500
P4 2.2GHz*4 +GbE	186.074 (184.276/1.7985)	524,797	4.174 (4.12/0.056)	11,250
P4 2.2GHz*8 +GbE	96.1625 (93.6255/2.537)	262,399	2.260 (2.16/0.097)	5,625
P4 *32 +GbE	25	65,600		



まとめ

- ボクセルベース固体一流体連成システムを実現
- 流体コードはベクトル計算機、固体コードは並列 計算機との親和性が高い
- 固体コードの計算時間が支配的 高速化必須(Prg高速化、高並列化。。。)